

リキシャAKITAトラバース企画書



2017年のリキシャジャパントラバース ゴールのにかほ市金浦にて

人力車秋田一周720km

Masatatsu Abe

阿部雅龍

夢を追う男
人力車夫
冒険家



秋田県出身。秋田大学在学中から冒険活動を開始。

100年前の同郷の探検家白瀬轟中尉の足跡を伸ばしての人類未踏破ルートでの南極点徒歩到達を目指す。

主な冒険遠征に、南米自転車縦断(11,000km)、北米大陸ロッキー山脈縦貫トレイル踏破(5,400km)、乾季アマゾン川いかだ下り(2,000km)、北極圏単独徒歩(総計2,000km)、人力車を引いての全国一宮参拝(6,400km)など。全て単独行。

2018年11月にノーマルルートによる南極点単独無補給徒歩到達(1,100km)にチャレンジ予定。

全国で講演活動を行う。2015年の遠征では母校秋田大学の学生達へ北極からビデオ通話を介して出前授業を行った。

著書に『次の夢への一步』角川書店 学校推薦図書がある。普段は浅草を拠点とした人力車夫として活躍。

将来の夢は、次世代を育成する冒険学校を設立すること。

Mail: info@jinriki-support.com

Facebook: <https://www.facebook.com/garyu.keepsmling/>

Twitter: <https://twitter.com/MasatatsuAbe>

Instagram: https://www.instagram.com/masatatsu_abe/

阿部雅龍活動事務局『人力チャレンジ応援部』: <http://jinriki-support.com/>

人力車阿部屋: <http://www.jinriki-abeya.com/>

概要と目的

いつも応援して頂き有難うございます。白瀬ルートでの南極点徒歩到達を目指す阿部雅龍です。

高難易度の白瀬ルート実現の為。2018年はノーマルルートによる南極点無補給単独徒歩到達1130kmに挑戦します。2018年は日本の第9次南極観測越冬隊が雪上車で日本人として初めて南極点に到達して50周年の年です。今年、1人の日本人が白瀬中尉の100年の夢を継ぐため、南極点に日本国旗を翻します。

その最終体力調整も兼ねた遠征として地元秋田を人力車で一周しながら、秋田と日本の魅力をリアルタイムで発信しながらチャレンジします。

応援・ご支援を何卒宜しくお願いします。

ミッション

- 地元秋田と日本の美しさと素晴らしさを世界に発信する。
- 南極という極端な外に出る前に、最も身近で内である地元秋田の事を知る。
- 南極遠征前の最終長期遠征トレーニング

Keep Dreaming. Keep Smiling!!
萬里波の果 阿部雅龍 @

ルート

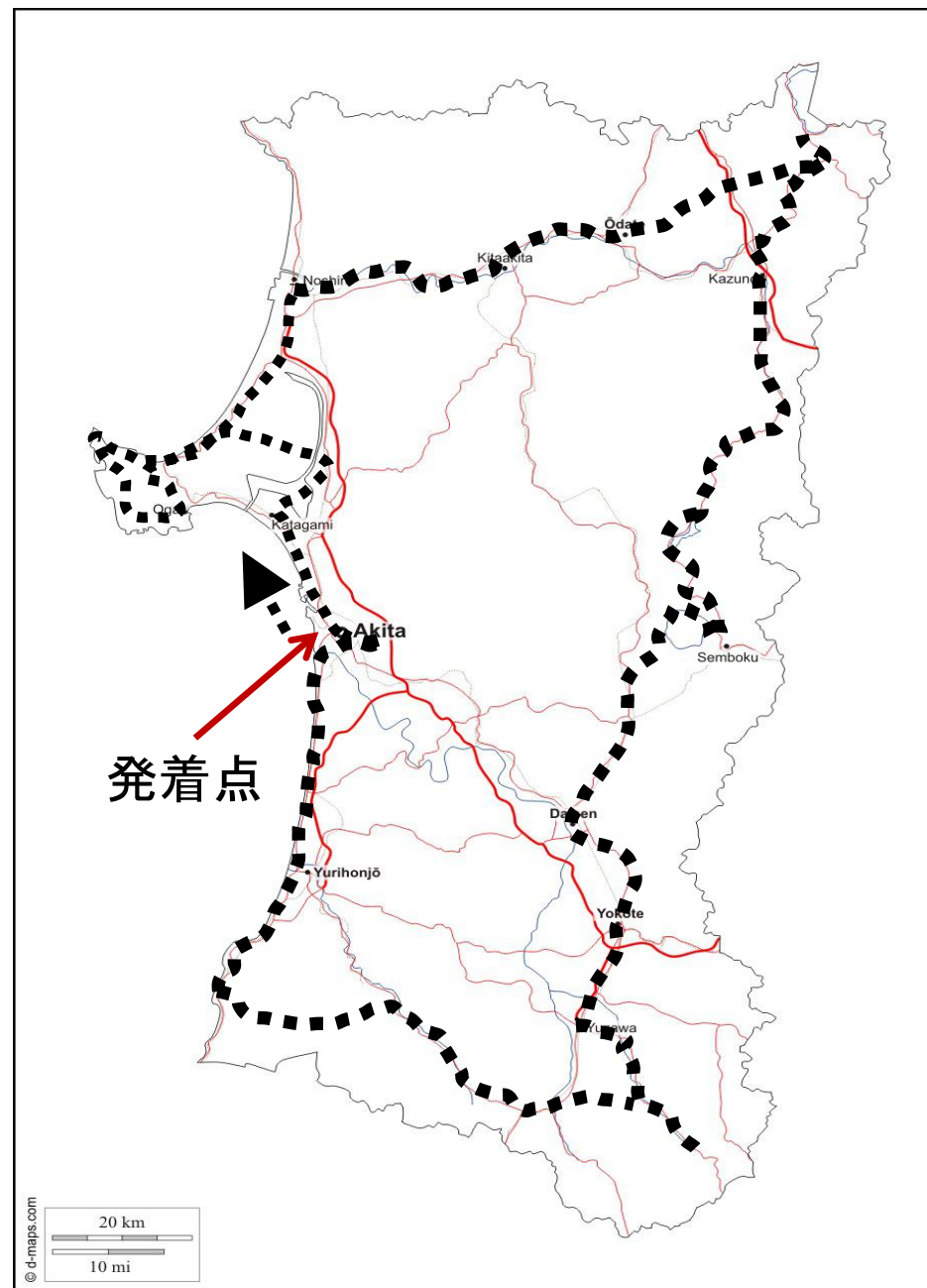
点線: ルート

4月27日(木)スタート 北上
秋田大学手形キャンパス

5月26日(土)ゴール
秋田大学手形キャンパスにて

実総活動日数: 30日

総距離: 720km



日程（詳細は別途資料）

- 4月27日(木) スタート 10時頃 母校秋田大学手形キャンパスより
胡四王神社で交通安全のご祈祷 地元の潟上市昭和へ
- 4月29日 人力車で寒風山山頂
- 5月1日 入道崎
- 5月6日 十和田湖
- 5月11日 田沢湖
- 5月12日 角館 武家屋敷
- 5月16日 子安峡 温泉地
- 5月20日 白瀬南極探検隊記念館 白瀬中尉の墓
- 5月25日 太平山三吉神社で祈願成就ご祈祷 オーパス近くの登山口へ
- 5月26日(土) ゴール 16時頃 秋田大学手形キャンパスにて
登山口に人力車を置き 太平山登頂後 奥宮参拝 下山
登山口から人力車を引き秋田大学へ

実総活動日数:30日

総距離:720km

予算

遠征期間30日分		
詳細	円	※事務局運営費の金額は除く
食費	150,000	5,000×30日
宿泊費	150,000	10,000×15日
交通費	150,000	東京-秋田間 トラックによる人力車往復運搬料金
通信費	10,000	旅の発信用 スマートフォンとポケットWi-Fi通信費
装備費	200,000	人力車の衣服、足袋、アウトドアウェア、工具、車両保険など
雑費予備費	100,000	
計	760,000	

今後の予定

2018年前期

阿部の活動を長期取材したドキュメンタリー短編映画公開予定

2018年11月頭~2019年1月中旬

白瀬ルート前哨戦 ノーマルルート南極点単独無補給徒歩到達1130km

達成したのは月に行った人数と同程度の20人程度

この遠征は秋田テレビ開局50周年特番化予定

2019年3月

外国で外国人冒険家たちと極地トレーニング(変動の可能性あり)

2019年11月~2020年2月

100年前の日本人探検家・白瀬轟中尉の未完の夢を実現する

白瀬ルート経由・人類未踏破ルートでの南極点徒歩到達1500km

2018年南極遠征

ノーマルルートによる

南極点無補給単独徒歩到達1100km

想定日数50日間。

食料・装備を積んだ100kg以上のソリを引き、誰も同伴しない単独スタイルで、道中で飛行機による食料・装備の補給を受けずにヘラクス入江から南極点まで歩く。

今までに達成したのは月に行った人数と同程度の26人(2018年3月現在)。

人類未踏の白瀬ルート踏破の為のチャレンジ。

スケジュール

2018年10月末

チリ経由でスタート地点へ

2018年11月18日前後

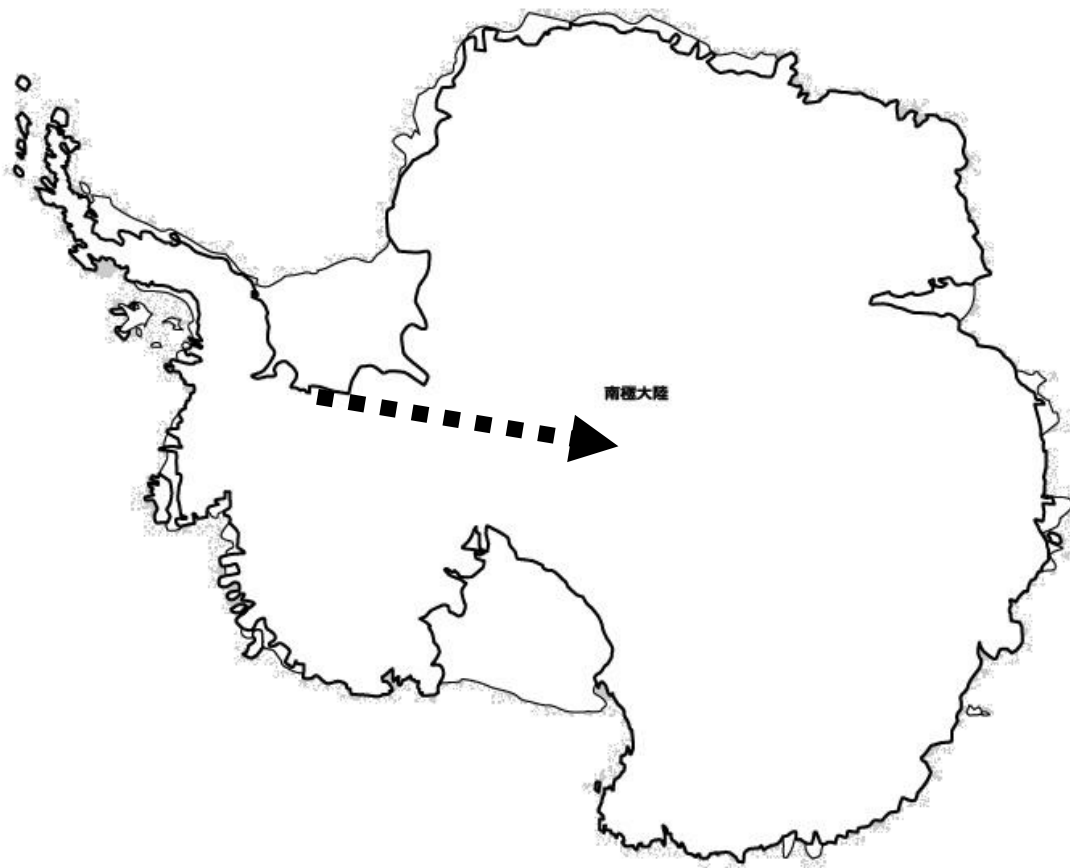
南極点へ向け徒歩開始

2019年1月1日前後

南極点へ。飛行機でピックアップ。

2019年1月中旬

帰国



2019年南極遠征

前人未踏の白瀬ルートによる
南極点無補給単独徒歩到達1500km
想定日数80日間。
食料・装備を積んだ約130kgのソリを引き、
誰も同伴しない単独スタイルで、道中で飛行
機による食料・装備の補給を受けずに鯨湾か
ら白瀬中尉の最南到達地である大和雪原を
超えて南極点まで歩く。(ルートは多少の変動
の可能性あり)

ルートの半分近くが人類未踏破。

スケジュール

2018年10月末

チリ経由でスタート地点へ

2018年11月初旬

南極点へ向け徒歩開始

2018年11月初旬

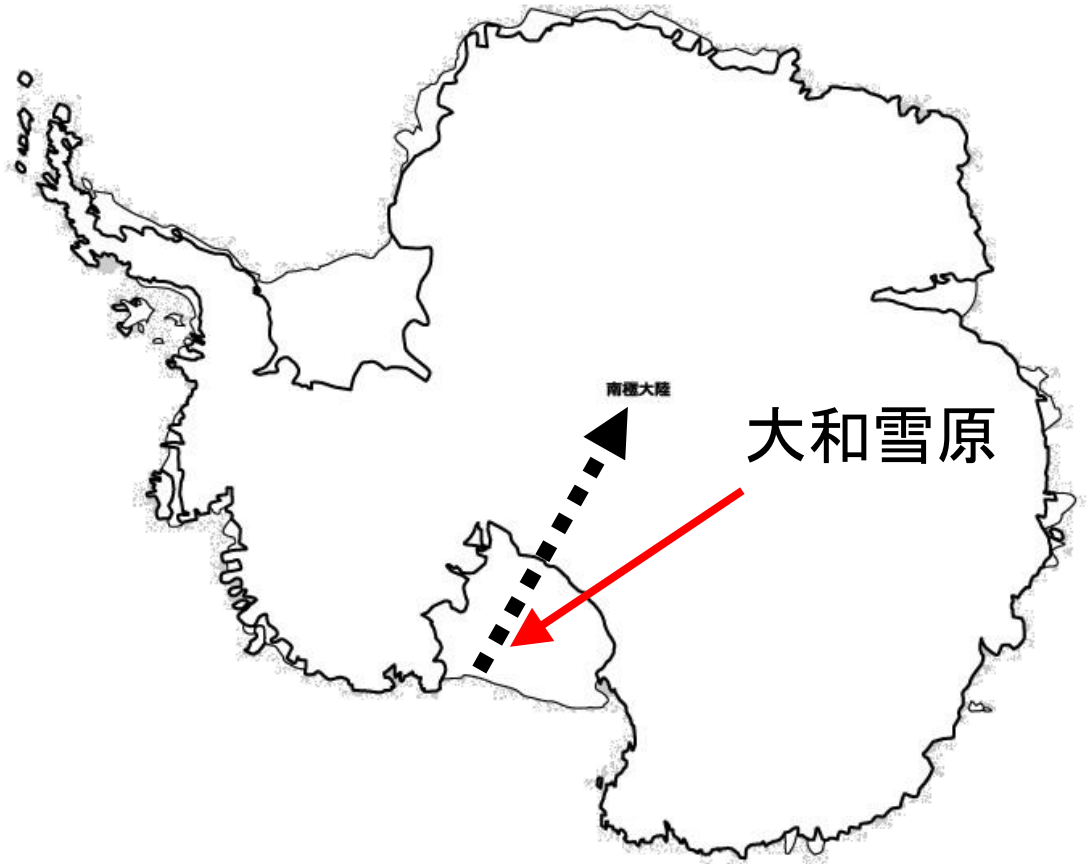
大和雪原 白瀬南極探検隊最南到達地

2019年1月下旬

南極点へ。飛行機でピックアップ。

2019年2月上旬

帰国



南極・遠征基礎情報

南極大陸

- 面積は1400万平方km オーストラリアの2倍。
- 平均2000mの氷で大陸が覆われているために南極点の標高は2830m。また南極には横断山脈があるため、南極最高峰のビンソンマシフは4892mにもなる。
- 世界でも最も強風の土地。カタバ風という吹き降ろしの風が恒常的に吹いておりヒドい時には風速100mにもなる。
- 世界で最も寒いのが南極。ポストーク基地では -89°C を観測したことがある。標高が高いので気圧が低下し気温が下がる。

南極遠征

- 犬ソリではなく人ソリ。南極条約により現在はイヌの持ち込みは禁止されている。2018年は約50日分の食料を積み込んだ100kg以上のソリを引いて毎日10時間程度歩く。
- 前述のカタバ風が南極点から吹き下ろすので常に向かい風の中を歩くことになる。
- 衛星電話回線を使いGPS位置情報と現状をSNSのでリアルタイム発信する。
- 低温下の中、長時間の激しい運動をするので毎日6000キロカロリー以上摂取する。バターを1パック毎日摂取など。
- コンパスは南極点ではなく南磁極を指す為、太陽と時計で方角を判断する。



白瀬中尉の夢を継ぐこと

阿部が最大の目標としているのは、100年前に日本人として初めて南極を探検した同郷秋田出身の探検家・白瀬轟中尉の最南到達地である大和雪原(南緯80度5分)を踏み、彼の未踏破ルートを引き継いでの南極点徒歩到達である。

白瀬轟中尉 辞世の句。

「我れ無くも かならず探せ 南極の 地中の宝 世にいだすまで」
彼が地中に埋めた宝は、僕らの先人から引き継がれる挑戦心なのではないか。

彼の地中の宝をいま掘り出して、日本国旗と白瀬南極探検隊の探検旗を翻すことで、人の夢が引き継がれる事を証明するのし、未完の夢を完結させる事が阿部の人生賭けての目標である。

白瀬轟中尉について

白瀬 轟(しらせのぶ) 1861年~1946年出身 元陸軍中尉

秋田県出身 南極探検隊隊長

南極観測隊の砕氷船しらせは彼の名前に由来するとも言われる。アムンゼン・スコットと同時期に世紀の南極点争奪レースに探検隊を組み、日本人として初めて南極を探検。

1912年1月28日。南極点まで行くのは非常に困難と判断し、最南到達地を大和雪原(南緯80度05分、西経156度37分)と命名し、隊員全員と無事帰国。



白瀬轟中尉

チャレンジのロゴについて



岩手県盛岡市在住のエクストリーム・ペインターTAKAがデザインのリゴ。毎年、阿部雅龍の遠征のリゴをデザインしてくれている。最高に尊敬できる仲間同士として活動する。世界中に夢を追う素晴らしさと、可能性について発信していく為に共の活動をスタートした。

TAKA(松嶺貴幸)

1985年生まれ。16歳までフリースタイルスキーを志す。転倒事故により頸椎を骨折、脊髄を損傷し四肢麻痺(両手両足が動かない)となる。その後、マウスペインティングによるアート活動を始める。

<http://takayuki-m.com/>

